

# PRODUIT SCALAIRE ( dans le plan )

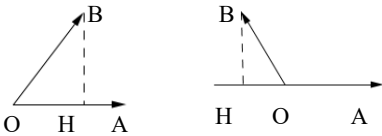
## 1) PRODUIT SCALAIRE

### A) DÉFINITION

→ Soit  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  deux vecteurs non nuls du plan .

*Ce n'est pas une multiplication !*

Le **produit scalaire** de  $\vec{u}$  par  $\vec{v}$  noté  $\vec{u} \cdot \vec{v}$  est le nombre défini par l'une ou l'autre des égalités ci-dessous :

$\vec{u} \cdot \vec{v} = \frac{1}{2} ( \ \vec{u} + \vec{v}\ ^2 - \ \vec{u}\ ^2 - \ \vec{v}\ ^2 )$	
$\vec{u} \cdot \vec{v} = xx' + yy'$ où $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ et $\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$ sont les coordonnées respectives de $\vec{u}$ et de $\vec{v}$ dans <b>un repère orthonormal</b> quelconque.	
$\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{OA} \cdot \vec{OB} = OA \times OB \times \cos \widehat{AOB}$ <p><i>Le produit scalaire de deux vecteurs est égal au produit de leurs normes par le cosinus de l'angle qu'ils forment.</i></p>	<p>où O , A et B sont trois points du plan tels que <math>\vec{u} = \vec{OA}</math> et <math>\vec{v} = \vec{OB}</math> .</p> <div style="display: flex; justify-content: space-around; align-items: center;">  </div> <p>H est le projeté orthogonal de B sur (OA)</p>
$\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{OA} \cdot \vec{OB} = \begin{cases} OA \times OH & \text{si } \vec{OA} \text{ et } \vec{OH} \text{ sont de même sens} \\ -OA \times OH & \text{si } \vec{OA} \text{ et } \vec{OH} \text{ sont de sens contraire} \end{cases}$	
<div style="border: 1px solid black; padding: 5px; display: inline-block;"> <i>Le produit scalaire de deux vecteurs est <b>un réel</b></i> </div>	

→ Si  $\vec{u} = \vec{0}$  ou  $\vec{v} = \vec{0}$  , on pose  $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$  .

#### Preuve de l'égalité de ces quatre expressions :

- Montrons que  $\vec{u} \cdot \vec{v} = \frac{1}{2} (\|\vec{u} + \vec{v}\|^2 - \|\vec{u}\|^2 - \|\vec{v}\|^2) = xx' + yy'$  où  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  et  $\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$  sont les coordonnées respectives de  $\vec{u}$  et de  $\vec{v}$  dans un repère orthonormal quelconque.

$\vec{u} + \vec{v}$  a pour coordonnées  $\begin{pmatrix} x+x' \\ y+y' \end{pmatrix}$  donc :

$\|\vec{u} + \vec{v}\|^2 = (x+x')^2 + (y+y')^2 = x^2 + x'^2 + 2xx' + y^2 + y'^2 + 2yy'$  et donc :

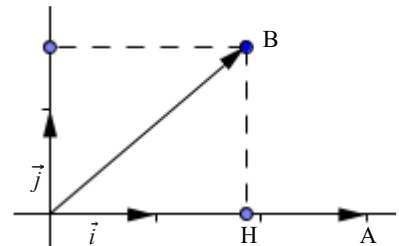
$$\begin{aligned} \frac{1}{2} (\|\vec{u} + \vec{v}\|^2 - \|\vec{u}\|^2 - \|\vec{v}\|^2) &= \frac{1}{2} [(x^2 + x'^2 + 2xx' + y^2 + y'^2 + 2yy') - (x^2 + y^2) - (x'^2 + y'^2)] \\ &= \frac{1}{2} (x^2 + x'^2 + 2xx' + y^2 + y'^2 + 2yy' - x^2 - y^2 - x'^2 - y'^2) \\ &= \frac{1}{2} (2xx' + 2yy') = xx' + yy' \end{aligned}$$

- Montrons que  $OA \times OB \times \cos \widehat{AOB} = xx' + yy'$  où  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  et  $\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$  sont les coordonnées respectives de  $\vec{OA}$  et  $\vec{OB}$  dans un repère orthonormal bien choisi ...

Choisissons un repère orthonormal  $(O ; \vec{i} ; \vec{j})$  tel que  $\vec{i}$  et  $\vec{OA}$  soient colinéaires et de même sens.

On note  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  et  $\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$  les coordonnées respectivement de  $\vec{OA}$  et  $\vec{OB}$ .

On a alors:  $x = OA$ ,  $y = 0$ ,  $x' = OB \cos \widehat{AOB}$  et  $y' = OB \sin \widehat{AOB}$   
 Ainsi  $xx' + yy' = OA \times OB \cos \widehat{AOB} + 0 \times OB \sin \widehat{AOB}$   
 Donc  $xx' + yy' = OA \times OB \cos \widehat{AOB}$ .



- Montrons que  $OA \times OB \times \cos \widehat{AOB} = \begin{cases} OA \times OH \text{ si } \vec{OA} \text{ et } \vec{OH} \text{ sont de même sens} \\ -OA \times OH \text{ si } \vec{OA} \text{ et } \vec{OH} \text{ sont de sens contraire} \end{cases}$

Dans le repère défini ci-dessus, l'abscisse de H est celle de B, c'est à dire  $OB \cos \widehat{AOB}$ .

Ainsi  $OA \times OB \times \cos \widehat{AOB} = OA \times x_H$

Deux cas se présentent :

- Si  $\vec{OA}$  et  $\vec{OH}$  sont de même sens, alors  $\vec{i}$  et  $\vec{OH}$  sont de même sens et  $x_H = OH$  ;  
d'où  $OA \times OB \times \cos \widehat{AOB} = OA \times OH$
- Si  $\vec{OA}$  et  $\vec{OH}$  sont de sens contraire, alors  $\vec{i}$  et  $\vec{OH}$  sont de sens contraire et  $x_H = -OH$  ;  
d'où  $OA \times OB \times \cos \widehat{AOB} = -OA \times OH$

### Exemple 1 :

Soit A (2 ; 3), B (-1 ; 4) et C (-2 ; 1) trois points du plan muni d'un repère orthonormal.

On a  $\vec{AB} \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \end{pmatrix}$  et  $\vec{BC} \begin{pmatrix} -1 \\ -3 \end{pmatrix}$  d'où  $\vec{AB} \cdot \vec{BC} = (-3) \times (-1) + (-3) \times 1 = 0$

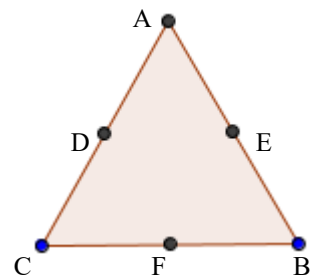
### Exemple 2 :

Soit ABC un triangle équilatéral tel que  $AB=3$ .  
( dans l'unité de longueur choisie ).

Les points E, F et D sont les milieux des côtés. On a alors:

- $\vec{AB} \cdot \vec{AC} = AB \times AC \cos \widehat{BAC} = 3 \times 3 \times \cos \left( \frac{\pi}{3} \right) = \frac{9}{2}$   
ou  $\vec{AB} \cdot \vec{AC} = AB \times AE = 3 \times \frac{3}{2} = \frac{9}{2}$ .

- $\vec{AB} \cdot \vec{CE} = AB \times CE \times \cos \left( \frac{\pi}{2} \right) = 0$   
ou le projeté orthogonal de  $\vec{CE}$  sur (AB) est le vecteur nul, donc  $\vec{AB} \cdot \vec{CE} = 0$



## B) REMARQUES

### - Signe du produit scalaire :

On déduit facilement le signe du produit scalaire  $\vec{OA} \cdot \vec{OB}$  suivant la nature de l'angle  $\widehat{AOB}$ .

En effet les normes des deux vecteurs  $\vec{OA}$  et  $\vec{OB}$  sont positives . On en déduit donc que  $\vec{OA} \cdot \vec{OB}$  est du signe de  $\cos \widehat{AOB}$ .

	$0 \leq \widehat{AOB} < \frac{\pi}{2}$	$\widehat{AOB} = \frac{\pi}{2}$	$\frac{\pi}{2} < \widehat{AOB} \leq \pi$
Signe	$\vec{OA} \cdot \vec{OB} > 0$	$\vec{OA} \cdot \vec{OB} = 0$	$\vec{OA} \cdot \vec{OB} < 0$

### - Le produit scalaire de deux vecteurs dépend de leur norme :

le cosinus d'un angle est un réel compris entre 1 et -1 . On a donc:

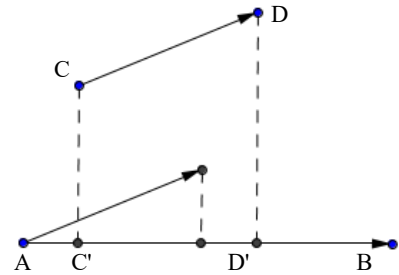
$$-||\vec{u}|| ||\vec{v}|| \leq \vec{u} \cdot \vec{v} \leq ||\vec{u}|| ||\vec{v}||$$

### - Un cas agréable : les vecteurs colinéaires

- Si  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont **colinéaires et de même sens**, alors  $\vec{u} \cdot \vec{v} = ||\vec{u}|| ||\vec{v}||$
- Si  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont colinéaires et de sens contraire , alors  $\vec{u} \cdot \vec{v} = -||\vec{u}|| ||\vec{v}||$

## C.) COMPLÉMENTS SUR LES PROJECTIONS ORTHOGONALES

- D'après ce qui précède, on peut compléter la quatrième égalité du tableau :  
 $\overrightarrow{OA} \cdot \overrightarrow{OB} = \overrightarrow{OA} \cdot \overrightarrow{OH}$   
 En effet  $\overrightarrow{OA} \cdot \overrightarrow{OH} = \begin{cases} OA \times OH \text{ si } \overrightarrow{OA} \text{ et } \overrightarrow{OH} \text{ sont de même sens} \\ -OA \times OH \text{ si } \overrightarrow{OA} \text{ et } \overrightarrow{OH} \text{ sont de sens contraires} \end{cases}$
- On a considéré les vecteurs de même origine, mais le résultat est le même dans les autres cas.  
 Si  $C'$  et  $D'$  sont les projetés orthogonaux de  $C$  et  $D$  sur  $(AB)$ ,  
 alors  $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{CD} = \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{C'D'}$



Pour calculer le produit scalaire de deux vecteurs, on peut remplacer l'un d'eux par son projeté orthogonal sur la droite qui porte l'autre.

## 2.) PROPRIÉTÉS

### A.) OPÉRATIONS VECTORIELLES

#### Propriété :

Soit  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$  et  $\vec{w}$  trois vecteurs du plan et  $k$  un réel, on a :

**Symétrie:**  $\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{v} \cdot \vec{u}$

**Linéarité:**  $\vec{u} \cdot (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{u} \cdot \vec{w}$  et  $(\vec{u} + \vec{v}) \cdot \vec{w} = \vec{u} \cdot \vec{w} + \vec{v} \cdot \vec{w}$   
 $(k\vec{u}) \cdot \vec{v} = k(\vec{u} \cdot \vec{v})$  et  $\vec{u} \cdot (k\vec{v}) = k(\vec{u} \cdot \vec{v})$

Conséquence :

$$a \cdot \vec{u} \cdot b \cdot \vec{v} = ab \cdot \vec{u} \cdot \vec{v}$$

(où  $a$  et  $b$  sont deux réels quelconques)

#### Preuve :

Pour la preuve, on se place dans un repère orthonormal et on note  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ ,  $\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$  et  $\begin{pmatrix} x'' \\ y'' \end{pmatrix}$  les coordonnées respectives de  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$  et  $\vec{w}$ .

- Symétrie:** Immédiat, puisque  $\vec{u} \cdot \vec{v} = xx' + yy' = x'x + y'y = \vec{v} \cdot \vec{u}$
- Linéarité:**

$$\begin{aligned} \vec{u} \cdot (\vec{v} + \vec{w}) &= x(x' + x'') + y(y' + y'') \\ &= xx' + xx'' + yy' + yy'' \\ &= xx' + yy' + xx'' + yy'' \\ &= \vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{u} \cdot \vec{w} \end{aligned}$$

On démontre de même les autres égalités.

#### Exemples :

- Calculer  $(3\vec{u} - 2\vec{v}) \cdot (2\vec{u} + \vec{v}) = 6\vec{u} \cdot \vec{u} + 3\vec{u} \cdot \vec{v} - 4\vec{v} \cdot \vec{u} - 2\vec{v} \cdot \vec{v} = 6\vec{u} \cdot \vec{u} - \vec{u} \cdot \vec{v} - 2\vec{v} \cdot \vec{v}$
- Expliquer pourquoi les écritures suivantes n'ont pas de sens :

- «  $\vec{u} \cdot \vec{v} \cdot \vec{w}$  » :  $\vec{u} \cdot \vec{v}$  est un réel, alors que  $\vec{w}$  est un vecteur. Le produit scalaire entre un vecteur et un réel n'existe pas.

- «  $\vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{w}$  » :  $\vec{u} \cdot \vec{v}$  est un réel, alors que  $\vec{w}$  est un vecteur. La somme entre un vecteur et un réel n'existe pas.

- «  $\vec{u} \cdot (k + \vec{v})$  » :  $k$  est un réel, alors que  $\vec{v}$  est un vecteur. La somme entre un vecteur et un réel n'existe pas.

#### Remarques :

Il y a des ressemblances évidentes entre les règles de calcul du produit scalaire et celles sur les réels, mais **attention** il ne faut pas généraliser :

- En effet, on peut avoir en particulier  $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$  avec  $\vec{u} \neq \vec{0}$  et  $\vec{v} \neq \vec{0}$ .
- D'autre part  $\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{u} \cdot \vec{w}$  n'implique pas  $\vec{v} = \vec{w}$ .

## B.) CARRÉ SCALAIRE ET NORME

#### Définition :

Pour tout vecteur  $\vec{u}$  du plan, le produit scalaire de  $\vec{u}$  par lui-même,  $\vec{u} \cdot \vec{u}$  est appelé **carré scalaire** de  $\vec{u}$ . On le note  $\vec{u}^2$

$$\text{On a : } \vec{u}^2 = \vec{u} \cdot \vec{u} = \|\vec{u}\| \|\vec{u}\| = \|\vec{u}\|^2$$

$$\text{Ce qui donne, pour deux points A et B : } \overrightarrow{AB}^2 = \|\overrightarrow{AB}\|^2 = AB^2$$

### Remarques :

- Un vecteur  $\vec{u}$  est unitaire si et seulement si  $\vec{u}^2 = 1$ .
- Après quelques calculs, on retrouve **des produits scalaires remarquables** ( bien familiers ... )

$$(\vec{u} + \vec{v})^2 = \vec{u}^2 + \vec{v}^2 + 2 \vec{u} \cdot \vec{v}$$

$$(\vec{u} - \vec{v})^2 = \vec{u}^2 + \vec{v}^2 - 2 \vec{u} \cdot \vec{v}$$

$$(\vec{u} + \vec{v}) \cdot (\vec{u} - \vec{v}) = \vec{u}^2 - \vec{v}^2$$

### 3) PRODUIT SCALAIRE ET ORTHOGONALITÉ

#### Propriété :

Soit  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  deux vecteurs du plan.

$\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont orthogonaux si et seulement si leur produit scalaire est nul.

$$\vec{u} \perp \vec{v} \Leftrightarrow \vec{u} \cdot \vec{v} = 0$$

#### Preuve :

- Si  $\vec{u} = \vec{0}$  ou  $\vec{v} = \vec{0}$ , le résultat est évident.
- Supposons  $\vec{u} \neq \vec{0}$  et  $\vec{v} \neq \vec{0}$ . On note  $\alpha$  l'angle entre  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$ .

$$\text{On a } \vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \|\vec{v}\| \cos(\alpha)$$

$$\text{Or } \|\vec{u}\| \neq 0 \text{ et } \|\vec{v}\| \neq 0, \text{ donc } \vec{u} \cdot \vec{v} = 0 \Leftrightarrow \cos(\alpha) = 0 \Leftrightarrow \alpha = \frac{\pi}{2} \Leftrightarrow \vec{u} \perp \vec{v}$$

#### Remarques :

- Le vecteur nul est orthogonal à tout vecteur du plan.
- On ne modifie pas le produit scalaire de deux vecteurs en ajoutant à l'un d'eux un vecteur orthogonal à l'autre.  
Si  $\vec{w} \perp \vec{u}$ , alors

$$\vec{u} \cdot (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{u} \cdot \vec{w} = \vec{u} \cdot \vec{v} + 0 = \vec{u} \cdot \vec{v}$$

- Dans un repère orthonormal, le produit scalaire de  $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  et  $\vec{v} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$  est  $\vec{u} \cdot \vec{v} = xx' + yy'$ .  
On en déduit que:  $\vec{u} \perp \vec{v} \Leftrightarrow xx' + yy' = 0$

### 4) QUELQUES APPLICATIONS DU PRODUIT SCALAIRE

#### A) LE THEOREME D'AL KASHI

##### Théorème : ...

Soit ABC un triangle quelconque.

$$\text{On a : } a^2 = b^2 + c^2 - 2bc \cos \hat{A}$$

Ce théorème est aussi appelé théorème de Pythagore généralisé

L'usage est de noter :

- $BC = a$ ,  $AC = b$ ,  $AB = c$

$$\hat{A} = \widehat{BAC}, \hat{B} = \widehat{ABC}, \hat{C} = \widehat{ACB}$$

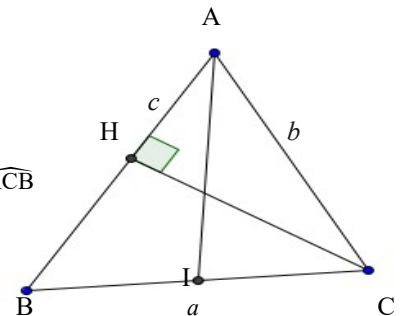
##### Preuve :

$$\text{On a } \vec{BC} = \vec{BA} + \vec{AC} = \vec{AC} - \vec{AB}$$

$$\text{Ainsi } a^2 = (\vec{BC})^2 = (\vec{AC} - \vec{AB})^2 = AC^2 + AB^2 - 2 \vec{AC} \cdot \vec{AB} = b^2 + c^2 - 2bc \cos \hat{A}$$

##### Remarques :

- De la même façon, on montre que :  $b^2 = a^2 + c^2 - 2ac \cos \hat{B}$  et  $c^2 = a^2 + b^2 - 2ab \cos \hat{C}$
- Si le triangle est rectangle en A, alors  $\hat{A} = \frac{\pi}{2}$ ,  $\cos \hat{A} = 0$  et ...  $a^2 = b^2 + c^2$  ( On retrouve le théorème de Pythagore )



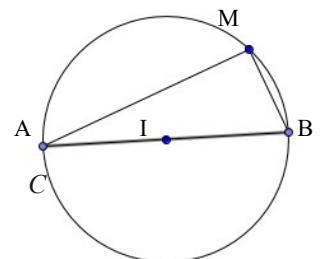
#### B) ÉTUDIER UN ENSEMBLE DE POINT : $\vec{MA} \cdot \vec{MB} = 0$

##### Propriété :

Soit A et B deux points distincts du plan et I le milieu de [AB].

$$\text{- Pour tout point M du plan, } \vec{MA} \cdot \vec{MB} = MI^2 - \frac{AB^2}{4}$$

- L'ensemble des points M du plan tels que  $\vec{MA} \cdot \vec{MB} = 0$  est le cercle de diamètre [AB]



##### Preuve :

$$\text{- On a : } \vec{MA} \cdot \vec{MB} = (\vec{MI} + \vec{IA}) \cdot (\vec{MI} + \vec{IB}) = (\vec{MI} + \vec{IA}) \cdot (\vec{MI} - \vec{IA}) = \vec{MI}^2 - \vec{IA}^2 = MI^2 - IA^2 = MI^2 - \left(\frac{AB}{2}\right)^2 = MI^2 - \frac{AB^2}{4}$$

$$\text{- On a : } \vec{MA} \cdot \vec{MB} = 0 \Leftrightarrow MI^2 - \frac{AB^2}{4} = 0 \Leftrightarrow MI^2 = \frac{AB^2}{4} \Leftrightarrow MI = \frac{AB}{2} \Leftrightarrow M \in C_{\left(I; \frac{AB}{2}\right)}$$

Il s'agit bien du cercle de diamètre [AB]